

ABSTRACT OF THE DISCLOSURE

It is an object of the invention to regulate a control gain without requiring a host controller.

In the invention, a command pattern generating section (14) generates a basic operation pattern for operating a motor based on various parameters such as a movement distance P_d , a maximum speed V_x , an acceleration time T_a , a deceleration time T_d , a waiting time T , a forward rotating repetition number n , a reverse rotating repetition number m and a forward and reverse rotating repetition number y which are input through a parameter input device (11), and repeats the basic operation pattern at a set number of times to set a continuous run pattern, and generates and outputs a position command for continuously operating the motor based on the continuous run pattern. Accordingly, it is possible to continuously generate a driving command for operating the motor without requiring a host controller (12), thereby regulating a control gain.

518,048

Rec'd PCT/PTO

(12)特許協力条約に基づいて公開された国際出願

16 DEC 2004

(19) 世界知的所有権機関
国際事務局(43) 国際公開日
2003年12月31日 (31.12.2003)

PCT

(10) 国際公開番号
WO 2004/001946 A1

(51) 国際特許分類7: H02P 5/00

(21) 国際出願番号: PCT/JP2003/006480

(22) 国際出願日: 2003年5月23日 (23.05.2003)

(25) 国際出願の言語: 日本語

(26) 国際公開の言語: 日本語

(30) 優先権データ:

特願2002-178403 2002年6月19日 (19.06.2002) JP

(71) 出願人(米国を除く全ての指定国について): 株式会社
安川電機 (KABUSHIKI KAISHA YASKAWA DENKI)
[JP/JP]; 〒806-0004 福岡県 北九州市 八幡西区黒崎城
石2番1号 Fukuoka (JP).

(72) 発明者; および

(75) 発明者/出願人(米国についてのみ): 北澤 隆 (KITAZAWA, Takashi) [JP/JP]; 〒806-0004 福岡県 北九州市 八幡西区黒崎城石2番1号 株式会社安川電機内 Fukuoka (JP).

(74) 代理人: 小栗 昌平, 外(OGURI, Shohei et al.); 〒107-6028 東京都 港区 赤坂一丁目 12番32号 アーク森ビル 28階 栄光特許事務所 Tokyo (JP).

(81) 指定国(国内): CN, KR, US.

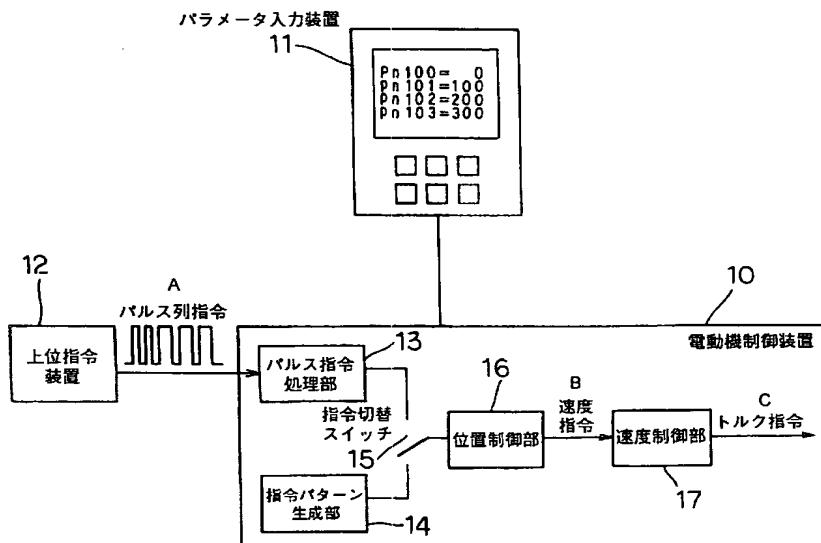
(84) 指定国(広域): ヨーロッパ特許 (AT, BE, BG, CH, CY, CZ, DE, DK, EE, ES, FI, FR, GB, GR, HU, IE, IT, LU, MC, NL, PT, RO, SE, SI, SK, TR).

添付公開書類:
— 国際調査報告書

[統葉有]

(54) Title: MOTOR CONTROL DEVICE

(54) 発明の名称: 電動機制御装置



11...PARAMETER INPUT DEVICE
12...UPPER-NODE INSTRUCTION DEVICE
A...PULSE STRING INSTRUCTION
13...PULSE INSTRUCTION PROCESSOR
15...INSTRUCTION SELECTOR SWITCH
14...INSTRUCTION PATTERN GENERATOR

16...POSITION CONTROLLER
B...SPEED INSTRUCTION
17...SPEED CONTROLLER
C...TORQUE INSTRUCTION
10...MOTOR CONTROL DEVICE

(57) Abstract: It is possible to adjust a control gain without requiring an upper-node instruction device. According to various parameters input to a parameter input device (11) such as a shift distance Pd , a maximum speed Vx , an acceleration time Ta , a speed reduction time Td , a wait time T , a number of normal rotation repetitions n , a number of reverse rotation repetitions m , and a number of normal/reverse rotation repetitions y , an instruction

[統葉有]

WO 2004/001946 A1